（1）请创建一个3D 旋转矩阵函数m文件。

（2）请写一个脚本m文件调用矩阵旋转函数完成以下计算。

坐标 P（3,5,6）位于右手直角坐标系 C 中，现在将坐标系 C 绕 X 轴顺时针旋转α度，绕 Y 轴逆时针旋转β度，绕 Z 轴逆时针旋转γ度，α，β，γ 均为弧度，其值分别为𝜋/ 3， 𝜋 /6 ，𝜋/ 4，形成新的直角坐标系C’，求P点在C’中的坐标 P’。